DEVICE FOR WINDING OF RUBBER STRIP

Patent number:

JP5177737

Publication date:

1993-07-20

Inventor:

TAMAOKI TETSUJI; others: 05

Applicant:

YOKOHAMA RUBBER CO LTD:THE

Classification:

- international:

B29D30/26; B29D30/30; B65H19/22

- european:

Application number:

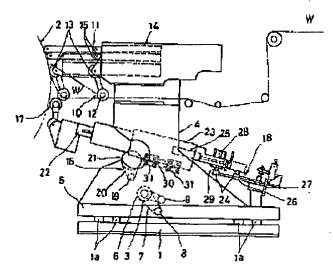
JP19910346291 19911227

Priority number(s):

Abstract of JP5177737

PURPOSE:To enable a rubber strip to be automatically continuously precisely wound on a rotatively driven drum by a method wherein the rubber strip is, in a reciprocative manner, moved on the said drum.

CONSTITUTION: A rubber strip W is sent out from a send out means 10 of the rubber strip W provided to an upper part of a column 4 to near one end on a rotatively driven drum 2, i.e., from one end part at a point of time when winding is completed to a central side of the drum, and the first layer of the rubber strip W starts to be wound along a template 26 for an under tread from this position A. While a profile of the rubber strip W wound on the drum 2 is being detected with a gage detection sensor 17 under a state wherein the drum 2 is being rotated at a specific speed, a cross feed drive motor 6 is controlled. While the column 4 is being transferred in parallel with a drum shaft, the profiles of the rubber strip W near a cross fed side and at the central part are formed.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-177737

(43)公開日 平成5年(1993)7月20日

(51) Int.Cl. ⁵		識別記号	庁内整理番号	FI	技術表示箇所
B 2 9 D	30/26		7179-4F		
	30/30		7179-4F		
B 6 5 H	19/22	Z	7018-3F		

審査請求 未請求 請求項の数1(全 6 頁)

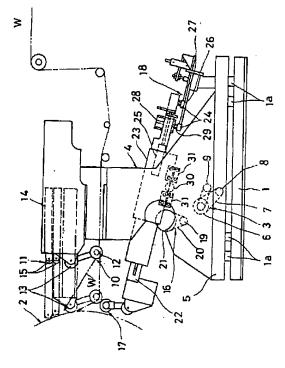
(21)出願番号	特願平3-346291	(71)出願人 000006714
		横浜ゴム株式会社
(22)出願日	平成3年(1991)12月27日	東京都港区新橋5丁目36番11号
		(72)発明者 玉沖 哲治
		広島県尾道市山波町3038-3
		(72)発明者 真辺 武
		広島県尾道市美ノ郷町三成3186
		(72)発明者 太田 学
		広島県福山市駅家町弥生ケ丘10-614
		(72)発明者 石田 重男
		広島県三原市須波西町3226
		(74)代理人 弁理士 小川 信一 (外2名)
		最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ゴムストリップの巻付け装置

(57)【要約】

【目的】 操作が簡単で、しかも未経験者でも容易に操作でき、ゴムストリップの巻始めから巻終りまで、人手を要することなく自動的に、しかも精度良く巻付けることが出来、形状の均一化を図って製品故障の低減を図ることが出来るゴムストリップの巻付け装置を提供することを目的とするものである。

【構成】 ベース1上にドラム軸と平行に横送り装置3を介して移動可能なコラム4を設置し、このコラム4の上部に、ゴムストリップWをドラム2側に送り出す送出し手段10と、ドラム2上に巻付けられたゴムストリップWを圧着させる進退可能な圧着ロール手段11を設け、前記コラム4の中央部に、ドラム2上に巻付けられたゴムストリップWを検出し、かつ進退駆動装置を介して進退可能で、且つ軸方向に移動可能なゲージ検出センサー17を設け、このゲージ検出センサー17の後端側に、ドラム2上に巻付けられるゴムストリップWのプロファイルを選択可能に設定する回転軸に沿って移動可能な転走ローラと多段式テンプレートとを設けた。



(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B 2)

(11)特許番号 特許第3177784号

(P3177784)

(45)発行日 平成13年6月18日(2001.6.18)

(24)登録日 平成13年4月13日(2001.4.13)

(51) Int.Cl.7

識別記号

B 2 9 D 30/30

F I B 2 9 D 30/30

請求項の数1(全 5 頁)

(21)出願番号	特顧平3-346291	(73)特許権者	000006714
			横浜ゴム株式会社
(22)出顧日	平成3年12月27日(1991.12.27)		東京都港区新橋5丁目36番11号
		(72)発明者	玉冲 哲治
(65)公開番号	特開平5-177737	(,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	広島県尾道市山波町3038-3
(43)公開日	平成5年7月20日(1993.7.20)	(72)発明者	真辺 武
審查請求日	平成10年11月10日(1998, 11, 10)	(10/)09/14	広島県尾道市美ノ郷町三成3186
	1,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	(72)発明者	太田 学
		(14) 75 9318	· · · · ·
		4	広島県福山市駅家町弥生ケ丘10-614
		(72)発明者	石田 重男
			広島県三原市須波西町3226
		(72)発明者	中島清治
	·		広島県尾道市新高山 2-2631-10
		(74)代理人	100066865
			弁理士 小川 信一 (外2名)
		審査官	加藤 志麻子
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ゴムストリップの巻付け装置

1

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】 回転駆動するドラム上に、ドラム軸と平行に移動可能な供給装置からテンプレートにより制御しながらゴムストリップを供給して所定のプロファイルのゴム層を形成するゴムストリップの巻付け装置において、前記供給装置は、ベース上にドラム軸と平行に横送り装置を介して移動可能なコラムを設置し、この上部に、ゴムストリップをドラム側に送り出す送出し手段と、ドラム上に巻付けられたゴムストリップを圧着させる進退可能な圧着ロール手段を設け、前記コラムの中央部に、ドラム上に巻付けられたゴムストリップを検出し、かつ進退駆動装置を介して進退可能で、且つ軸方向に移動可能なゲージ検出センサーを設け、このゲージ検出センサーの後端側に、ドラム上に巻付けられるゴムストリップのプロファイルを選択可能に設定する回転軸

に沿って移動可能な転走ローラと多段式テンプレートとを設けたとを特徴とするゴムストリップの巻付け装置。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】との発明は、ゴムストリップの巻付け装置に係わり、更に詳しくは回転駆動するドラム上に、ゴムストリップを往復移動させながら連続して精度良く自動巻付けを行なうことが出来るゴムストリップの巻付け装置に関するものである。

.0 [0002]

【従来の技術】従来、回転駆動するドラム上に、ゴムストリップを供給しながらドラム軸方向に移動してゴムストリップを層状に巻回し、所定のプロファイルを有するゴム層を形成する方法としては、例えば、図5に示すように、図示しない供給装置によるゴムストリップWの一

層巻始めのスタート位置を、作業者が任意に設定した 後、テンプレートに沿うべく検出センサーにより検出し ながら供給装置を一方向(矢印方向)にのみ横移動させ ている。

【0003】従って、ゴムストリップの巻終りは、作業 者の感覚で供給装置を停止させ、二層目を巻付ける場合 には、スタート位置まで供給装置を戻さなければなら ず、またアンダートレッドの有る場合には、アンダー と、キャップトレッドのテンプレートを交換して、図に 示すように供給装置を移動させながら巻付けていた。 [0004]

【発明が解決しようとする問題点】然しながら、上記の 場合には、センサーがゴムストリップに対して右側エッ ジ付近にあること、また比較的幅のあるゴムストリップ を斜めに横重ねると言う本方式の基本的な問題として、 ゴムストリップの巻終り部の先行分についてはセンサー の検出未知の区域を残したままゴムストリップの巻付け を完了することになり、テンプレート通りのプロファイ ルが得られず、サイドトレッドWaの部分にボリューム ティー,耐発熱性,製品故障等の品質的な不具合を生ず ると言う問題があった。

【0005】また、ゴムストリップの巻終りは、作業者 の感覚で供給装置を停止させ、アンダートレッドの有る 巻付けの場合には、二層目を巻付けるためにスタート位 置に戻す必要があり、生産性が極めて悪いと言う問題が あった。との発明は、かかる従来の課題に着目して案出 されたもので、操作が簡単で、しかも未経験者でも容易 に操作でき、ゴムストリップの巻始めから巻終りまで、 人手を要することなく自動的に、しかも精度良く巻付け ることが出来、形状の均一化を図って製品故障の低減を 図ることが出来るゴムストリップの巻付け装置を提供す ることを目的とするものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】この発明は、上記目的を 達成するため、供給装置は、ベース上にドラム軸と平行 に横送り装置を介して移動可能なコラムを設置し、この コラムの上部に、ゴムストリップをドラム側に送り出す 送出し手段と、ドラム上に巻付けられたゴムストリップ を圧着させる進退可能な圧着ロール手段を設け、前記コ 40 ラムの中央部に、ドラム上に巻付けられたゴムストリッ プを検出し、かつ進退駆動装置を介して進退可能で、且 つ軸方向に移動可能なゲージ検出センサーを設け、この ゲージ検出センサーの後端側に、ドラム上に巻付けられ るゴムストリップのプロファイルを選択可能に設定する 回転軸に沿って移動可能な転走ローラと多段式テンプレ ートとを設けたとを要旨とするものである。

[0007]

【発明の作用】との発明は、上記のように構成され、ゴ ムストリップを所望するブロファイルの一端側近傍から 50

巻始めて一端側近傍と中央部分とのプロファイルを形成 し、その後、他端側近傍で一旦テンプレートによる巻付 けを中断した後、他端側に向かってゴムストリップを早 送りで巻付けて一層目の巻付けを終了し、次に多段式テ ンプレートの位置を変えると共に、ゴムストリップに対 するゲージセンサーの位置を反転して一層目のゴムスト リップ上に、他端側から一端側に向かって二層目のゴム ストリップを巻回して他端側及び中央部の略中心部まで プロファイルを形成した後、巻付け装置を早送りで一端 10 側に戻し、更にゴムストリップに対するゲージセンサー の位置を元の位置に戻し、一端側から中央部分の略中心 部まで巻回してドラム中央部で巻付けを終了することに より、人手を要することなく精度良く巻付けることが出 来るものである。

[8000]

【発明の実施例】以下、添附図面に基づいて、との発明 の実施例を説明する。なお、従来例と同一構成要素は、 同一符号を付して説明は省略する。図1は、この発明を 実施したゴムストリップの巻付け装置の概略正面図、図 不足によるエアーポケットQが生じ、タイヤユニフォミ 20 2は図1の側面図を示し、この巻付け装置は、ベース1 上に、ドラム2のドラム軸(図示せず)と平行に配設さ れたレール1 a 上に、横送り装置3を介して移動可能な コラム4のベースプレート5が設置されている。

> 【0009】前記、横送り装置3は横送り駆動モータ6 と、この横送り駆動モータ6に伝達ベルト7を介して回 転駆動されるスクリュー軸8とにより構成され、スクリ ュー軸8は、ベースプレート5に設けられた図示しない ナット等と噛合し、横送り駆動モータ6が回転するとコ ラム4がドラム軸と平行に移動するように構成されてい る。また、横送り駆動モータ6には、スクリュー軸8の 回転検出用検出器9 (パルスエンコーダ) が取付けられ

【0010】前記、コラム4の上部には、ゴムストリッ プWをドラム2側に送り出す送出し手段10と、ドラム 2上に巻付けられたゴムストリップWを圧着させる進退 可能な圧着ロール手段11と設けられ、送出し手段10 は、ゴムストリップWを供給側からガイドする複数のガ イドロール12と、アプリケータ13とで構成され、ま た圧着ロール手段11は、エアーシリンダー14の先端 に、ドラム2側に向かって進退するステッチャーローラ 15が回転自在に取付けられている。

【0011】また、前記コラム4の中央部には、ドラム 2上に巻付けられたゴムストリップWを検出し、かつ進 退駆動装置16を介して進退可能なゲージ検出センサー 17が設けられ、このゲージ検出センサー17の後端側 には、ドラム2上に巻付けられるゴムストリップ₩のプ ロファイルを位置変更可能に設定する多段式テンプレー ト18が設けられている。

【0012】前記、ゲージ検出センサー17の進退駆動 装置16は、センサー進退駆動モータ19と、このセン

サー進退駆動モータ19にタイミングベルト20を介し て回転駆動されるプーリ21と、図示しない歯車機構に より前記ゲージ検出センサー17を先端に取付けたセン サーカイド部材22とにより構成されている。また、ゲ ージ検出センサー17を取付けたセンサーコラム23の 後端側には、カムフォロアー24及びセンサーコラム2 3の保持用エアーシリンダー25が取付けられ、保持用 エアーシリンダー25の端部には、アンダートレッド用 のテンプレート26と、キャップトレッド用のテンプレ ート27とを切り替え制御するエアーシリンダー28が 10 のである。 取付けられている。とのエアーシリンダー28のロッド 29の先端には、前記多段式テンプレート18(アンダ ートレッド用のテンプレート26と、キャップトレッド 用のテンプレート27)とに接触するカムフォロアー2 4が取付けられ、カムフォロアー24は、エアーシリン ダー28により上下方向に位置調整されるように構成さ れている。

【0013】また、30はゲージ検出センサー17を取 付けたセンサーコラム23の摺動用エアーシリンダー、 ンベアリング、また図2において32a,32bは、ゲ ージ検出センサー17の横移動用ストッパである。次 に、ゴムストリップWの巻付け方法を図3を参照しなが ら説明する。まず、コラム4の上部に設けられたゴムス トリップWの送出し手段10からゴムストリップWを回 転駆動するドラム2上の一端近傍、即ち、巻付け終了時 点での一端部よりドラム中央側へ送出し、この位置Aか らアンダートレッド用のテンプレート26に沿ってゴム ストリップ♥の一層目を巻始める。ドラム2が所定の速 度で回転している状態でゲージ検出センサー17でドラ 30 がある。 ム2上に巻付けたゴムストリップ₩のプロファィルを検 出しつつ、横送り駆動モータ6を制御してコラム4をド ラム軸と平行に移動させながら一端側近傍と中央部分と のゴムストリップWのプロファイルを形成する。

【0014】その後、ドラム2の他端側近傍で一旦ゴム ストリップ₩のゲージセンサーによる巻付けを中断した 後、送出し手段10を他端側に向かってトラバースしな がらゴムストリップWを巻付る。とのようにして一層目 に巻付けたゴムストリップ♥のプロファイルは、多段式 テンプレート18のアンダートレッド用のテンプレート 26によりゲージ検出センサー17を介して送出し手段 10及び圧着ロール手段11の位置を制御しながら行な うものである。

【0015】次に、図4に示すように摺動用エアーシリ ンダー30により、センサーコラム23を他端側に移動 し、ゴムストリップ♥に対するゲージ検出センサー17 の位置を距離Laは等しく、反対側にもってきてドラム

2の他端側(一層巻終り)の位置Bから一端側に向かっ てゴムストリップWを巻回して中央部の略中心部までゴ ムストリップWのプロファイルを形成(テンプレート仕 上げ巻き)した後、供給手段を早送りして巻付けを一端 側に戻し、更にゲージ検出センサー17を初めの位置に 移動した後、一端側Cから中央部分の略中心部まで巻回 してドラム2の中央部で巻付けを終了する。 このように

することで、人手を介することなく、自動的にしかも精 度良くゴムストリップWの巻付けを行なうことが出来る

[0016]

【発明の効果】との発明は、上記のように供給装置は、 ベース上にドラム軸と平行に横送り装置を介して移動可 能なコラムを設置し、このコラムの上部に、ゴムストリ ップをドラム側に送り出す送出し手段と、ドラム上に巻 付けられたゴムストリップを圧着させる進退可能な圧着 ロール手段を設け、前記コラムの中央部に、ドラム上に 巻付けられたゴムストリップを検出し、かつ進退駆動装 置を介して進退可能で、且つ軸方向に移動可能なゲージ 31はセンサーコラム23をガイドするリニアモーショ 20 検出センサーを設け、このゲージ検出センサーの後端側 に、ドラム上に巻付けられるゴムストリップのプロファ イルを選択可能に設定する回転軸に沿って移動可能な転 走ローラと多段式テンプレートとを設けたので、人手を 介することなく連続して精度良くゴムストリップの巻付 けが出来、またゴムストリップのプロファイルが変わる 場合にも、同様なやり方で例えば3層巻きの場合にも予 め3枚のテンプレートを準備しておけば、テンプレート を交換する手間がいらず、更に未経験者でも常に形状の 均一した製品を出来るので製品故障等も防止出来る効果

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明を実施したゴムストリップの巻付け装 置の概略正面図である。

【図2】図1の側面図である。

【図3】この発明のゴムストリップの巻付け方法を示す 説明図である。

【図4】ゴムストリップの巻付け時におけるゲージ検出 センサーの移動状態を示す説明図である。

【図5】従来のゴムストリップの巻付け方法を示す説明 図である。

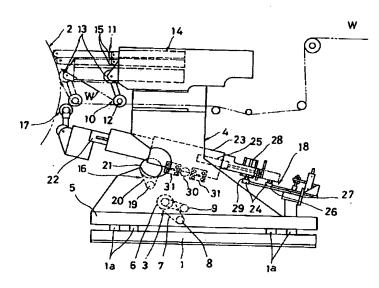
【符号の説明】

1 ベース 2 ドラム 3 横送り装置 4 コラム

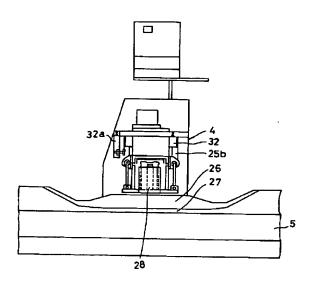
10 供給装置(送出し手段) 11 圧着ロール手段 17 ゲージ検出センサー 18 多段式テンプレ **∽**ト

₩ ゴムストリップ

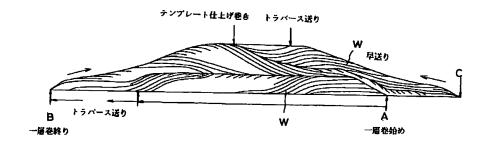
【図1】



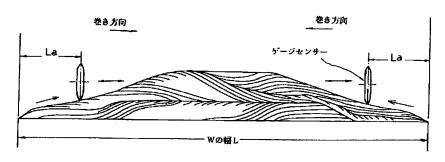
【図2】



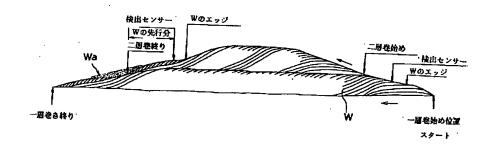
【図3】



【図4】



【図5】



フロントページの続き

(72)発明者 廣 昌保

広島県福山市駅家町弥生ケ丘10-677

(56)参考文献 特開 平2-88224 (JP, A)

特開 平2-67123 (JP, A)

特開 平2-92527 (JP, A)

(58)調査した分野(Int.Cl.', DB名) B29D 30/00 - 30/72